

A

B

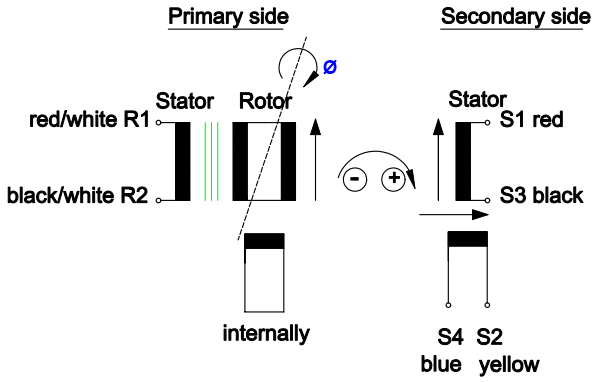
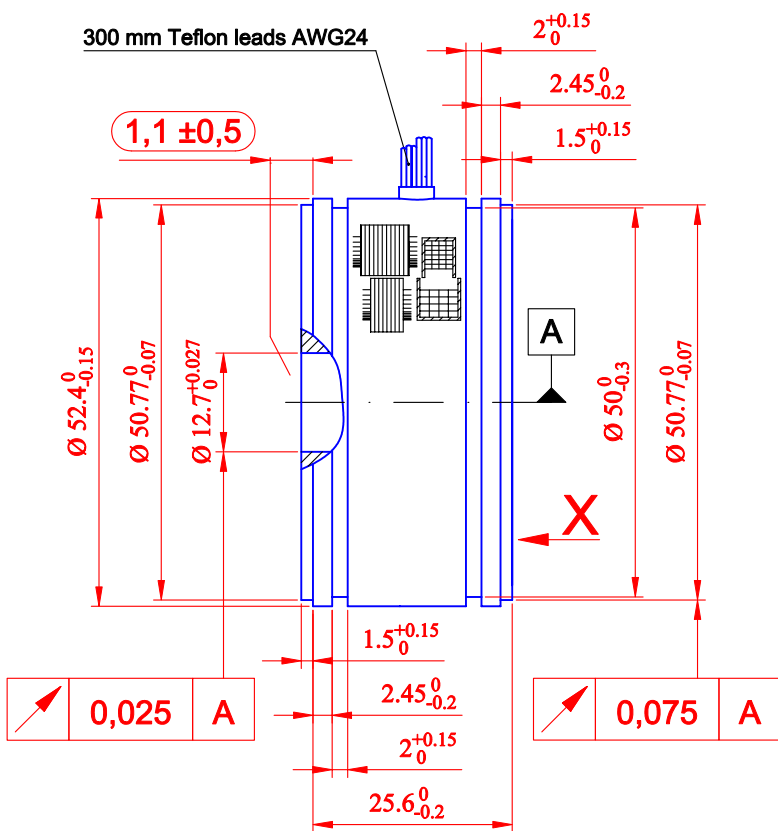
C

D

E

F

Diese technische Unterlage ist unser Eigentum. Wir behalten uns alle Rechte vor. Vervielfältigung, Verwendung oder Mitteilung an Dritte ohne unsere vorherige Zustimmung verpflichtet zu Schadensersatz und kann strafrechtliche Folgen haben.



Input : $E(R1-R2) = E \sin(\omega t)$
 Output : $E(S1-S3) = Tr \times E(R1-R2) \cos \theta$
 $E(S2-S4) = Tr \times E(R1-R2) \sin \theta$
 Tr = Transformation ratio
 Inner diam. stator = 33.470 min.
 Outer diam. rotor = 32.725 max.

Positive counting direction : Rotor cw as viewed (X →)

Primary Side :	R1-R2	R1-R2	R1-R2
Pole Pairs :	1	1	1
Transformation Ratio :	0.5 ±10%	0.5 ±10%	0.5 ±10%
Input Voltage :	7 V rms	7 V rms	7 V rms
Input Current :	typ. 70 mA	typ. 56 mA	typ. 42 mA
Input Frequency :	5kHz	7 kHz	10 kHz
Phase Shift :	8° ±3°	0° ±3°	-9° ±3°
max. Null Voltage :	30mV	30mV	30 mV
Zro :	typ. 70 j 74 Ω	typ. 78 j 96 Ω	typ. 102 j 144 Ω
Zrs :	typ. 62 j 66 Ω	typ. 68 j 88 Ω	typ. 86 j 135 Ω
Zso :	typ. 108 j 206 Ω	typ. 140 j 260 Ω	typ. 170 j 355 Ω
Zss :	typ. 97 j 183 Ω	typ. 120 j 238 Ω	typ. 138 j 330 Ω
DC Resistance :			
Rotor :	48 Ω ±10% at 20°C		
Stator :	31 Ω ±15% at 20°C (a)		
Accuracy :	±6' / 12' spread		
Operating Temperature :	-55°C -> +155°C		
max. permissible Speed :	20.000 rpm		
Shock (11ms) :	<1000 m/sec ²		
Vibration (55-2000Hz) :	<500 m/sec ²		
Weight :	80g / 200g		
Rotor Moment of Inertia :	0.14*10E-4kgm ²		
High Pot Test voltage			
Housing / Winding :	500VAC/50Hz/3sec.		
Winding / Winding :	250VAC/50Hz/3sec.		
Rotor and Stator completely impregnated			

h)		Datum		Name		<h1 style="color: blue;">Resolver</h1> <h2 style="color: blue;">RE-21-1-A05</h2>	
g)		Bearb.	24.01.05	Tamas			
f)		Gepr.	24.01.05	Pielok			
e)		Norm					
d)		Kom.-N°:					
c)						Zeichnungs-N°: RE-21-1-A05 EDV-N°: 5922911	Maßstab 1:1 O-Format A4
b)							
a)		ÄA 067/07	28.03.07	TZ	LTN Servotechnik GmbH		
Zust.	Änderung	Datum	Name	Datei:			